elemax EVO Plus



PRODUKT BESCHREIBUNG



INHALTSVERZEICHNIS

D	Die telemax EVO-Serie		
1	Allge	emeines	04
	1.1	Chassis und Fahrwerk	05
	1.2	Manipulator	05
	1.3	Steuerung	07
	1.4	Laden	07
	1.5	Kameras und Schnittstellen	08
	1.6	Sonstige wichtige Eigenschaften	09
2	Eige	nschaften EOD-Roboter telemax / telemax EVO	10
3	Tech	nnische Daten	11
	3.1	Chassis und Fahrwerk	11
	3.2	Manipulator	12
	3.3	Kameras	16
	3.4	Universal-Ladegerät	17
	3.5	Ladegerät light	17
	3.6	Weitere Daten	18
4	Liefe	erumfang Standardfahrzeug	19
	4.1	EOD-Roboter	19
	4.2	Sonstiges	19
5	Oblig	gatorisches Zubehör	19
	5.1	Robo Command	19
	5.2	Daten- und Videoübertragung	19
	5.3	Energieversorgung	19
6	Opti	onales Zubehör	20
	6.1	Schusssysteme Greifer	20
	6.2	Schusssysteme Unterarm	20
	6.3	Kameras	20
	6.4	Zubehör CBRNE	20
	6.5	Zubehör Röntgen	20
	6.6	Weiteres Zubehör Greifer	21
	6.7	Weiteres Zubehör Chassis	21
	6.8	Zubehör Anschluss UCI / UI	21
	6.9	Weiteres Zubehör	21

Telerob Gesellschaft für Fernhantierungstechnik mbH

Vogelsangstraße 8 // 73760 Ostfildern // Deutschland // Tel. +49 (0)711 34 102 - 0 // www.telerob.com



Diese modernste Generation von Fernlenkmanipulatoren zeichnet sich durch unübertroffene Manipulations- sowie Kletter- und Geländefähigkeiten aus. Die Mitglieder der telemax EVO-Serie sind mit ihren unterschiedlichen Fahrwerken und Manipulatoren spezialisiert auf besondere Anwendungsbereiche und dennoch universell einsetzbar. Alle verfügen über den revolutionären Präzisions-Manipulator mit

Tool Center Point-Steuerung, Werkzeugmagazine mit automatischem Werkzeugwechsel und unzählige vorprogrammierte Bewegungsabläufe. Die große Auswahl an für alle Mitglieder der telemax EVO-Serie passendem Zubehör erlaubt die Anpassung an verschiedenste Anwendungsbereiche und spezifische Aufgaben.





	HYBRID	PLUS
REICHWEITE MANIPULATOR	++	++
REICHHÖHE MANIPULATOR	++	++
TRAGKRAFT MANIPULATOR	++	+++
KOMPAKTE ABMESSUNGEN	+++	+
GERINGES GEWICHT	++	+
GRÖSSE PAYLOAD-BEREICH	++	+++
TREPPENSTEIGFÄHIGKEIT	+++	++
HINDERNISÜBERWINDUNG	+++	++
FAHRGESCHWINDIGKEIT	++	+
FAHRVERHALTEN GELÄNDE	++	++
BATTERIELAUFZEIT	++	+++
VERWENDUNG SCHWERES WERKZEUG	++	+++
EIGNUNG FÜR ABC-SZENARIEN	+++	++



1 ALLGEMEINES

Der EOD-Roboter telemax ist ein hochentwickelter, kleiner und wendiger EOD-Roboter. Er wurde für Entschärfungsspezialisten entwickelt und bewährt sich vor allem in engen Räumen wie Flugzeugen, U-Bahnen und Bussen.

Der EOD-Roboter telemax EVO unterscheidet sich von seinem Vorgängermodell telemax durch eine Vielzahl an neuen Funktionen und technischen Weiterentwicklungen. So verfügt der telemax EVO über ein modernes, zukunftsfähiges Bedienkonzept mit Multi-Touch-Screen und ergonomischem Design. Die intuitive Bedienung ist angelehnt an von Tablets und Smartphones bekannten Anwendungen. Der Funkbetrieb über IP Mesh gewährleistet eine stabile Funkübertragung und beste Netzabdeckung insbesondere im urbanen Umfeld. Durch zusätzlich eingesetzte Repeater kann die Reichweite bei Bedarf um je 1000 m (LOS) pro Repeater erhöht werden.

Die HD-fähige Schwenk/Neige/Zoom-Kamera mit LED-Beleuchtung liefert gestochen scharfe Bilder und sorgt so während des Einsatzes für einen optimalen Überblick. Ein GPS-Modul und ein 2-Wege-Audio-Modul sind standardmäßig feste Bestandteile des Systems.



DIE HIGHLIGHTS:

- > Programmierfähiger Manipulator mit Tool Center
 Point-Steuerung (TCP-Steuerung)
- > Ausgezeichnete Mobilität durch 4-Kettenlaufwerk
- > 6-Achsen-Manipulator inklusive drehbarem Turm
- Modernes, zukunftsfähiges Bedienkonzept mit Multi-Touch-Screen
- > SNZ-Kamera in HD-Qualität
- > Überragende Reichhöhe durch höhenverstellbares Chassis
- > Zwei Werkzeugmagazine mit automatischem Werkzeugwechsel
- > Plug&Play-Sensortechnik
- > Integriertes 2-Wege-Audio-Modul
- Simultane Anzeige von vier Videobildern (QuadView)
- > Mehrroboterbetrieb
- Zwei unterschiedliche Batterietechnologien lieferbar: NiMh-Batterien und Li-Ion-Batterien (IATA-konformes Li-Ion-Batteriesystem, UN 38.3)
- > Schnittstellen für folgende Schusssysteme: AQUASET, ABL 3000L, DemiMod, NEEDLE, PROPARMS 12.5 RC, PROPARMS 20 RC MKIII, PROPARMS 29 RC, RE 70 M3 Plus, Vulcan, RE 50, Viper, RE 12g Mini, BENELLI M4 Super 90, PAN und LANCE
- > T-mini Bedieneinheit zum einfachen Verladen des Roboters





1.1 CHASSIS UND FAHRWERK

Der EOD-Roboter telemax EVO PLUS ist mit einem 4-Kettenlaufwerk ausgerüstet und zeichnet sich durch einzeln verstellbare Laufwerksträger (Flipper) aus. Jeder Flipper hat einen eigenen Antrieb, nicht zuletzt dadurch bietet das 4-Kettenlaufwerk im Vergleich zu anderen Fahrwerken eine überlegene Mobilität. So sind Steigungen von 45° bzw. 100% ohne Schwierigkeiten zu meistern. Hindernisse von bis zu 400 mm Höhe werden problemlos überwunden, ebenso Gräben bis zu 500 mm Breite. Die Flipper sind einzeln aufgehängt und gefedert, so dass sie wahlweise einzeln, paarweise oder alle zugleich bewegt werden können. Eine intelligente Steuerung stellt auf Knopfdruck situationsgerechte Fahrwerkskonfigurationen ein. Der Bediener kann abhängig von der zu bewältigenden Aufgabe zwischen normalem oder schnellem Fahrmodus wählen. Das erleichtert die Aufgabe vor allem dann, wenn der EOD-Roboter enge Treppen oder hohe Stufen bewältigen muss. An Steigungen und Gefällen verhindert die automatische Sicherheitsbremse – sobald der Joystick losgelassen wird – ein unkontrolliertes Wegrollen des EOD-Roboters. Sensoren informieren den Bediener permanent über den Neigungszustand des EOD-Roboters. Mit Hilfe der Autonivellierfunktion kann der EOD-Roboter jederzeit auf Knopfdruck in eine stabile Position gebracht werden.

Der telemax EVO PLUS fährt mit einer Höchstgeschwindigkeit von 5 km/h.

1.2 MANIPULATOR

Um die entscheidenden Vorteile eines telemax zu verstehen, muss man sich die Funktionsweise herkömmlicher EOD-Roboter vor Augen führen: Nähert man sich einem verdächtigen Gegenstand mit einem herkömmlichen Manipulator, muss jede einzelne Achse separat bewegt werden, d.h. jede Achse muss einzeln per Knopfdruck angewählt und bedient werden. Geradezu revolutionär ist dagegen das Be-

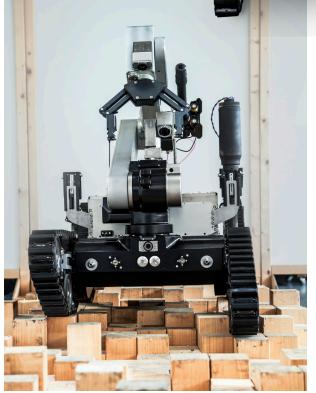




dienkonzept des telemax. Er ist der weltweit erste EOD-Roboter mit TCP-Steuerung. TCP steht hier für Tool Center Point. Gemeint ist damit der (imaginäre) Werkzeugmittelpunkt: Dieser imaginäre Punkt wird mittels eines 3-Achs-Joysticks frei im Raum positioniert. Die intelligente Steuerung berechnet dabei, welche Achse sich wie bewegen muss.

Was bedeutet das nun für den Entschärfer? Er gewinnt wertvolle Zeit, während er sich dem verdächtigen Objekt nähert – und zwar umso mehr, je komplizierter der Weg dorthin ist. Zudem ermöglicht die TCP-Steuerung eine hohe Präzision aufgrund der zielgerichteten Bewegung des Werkzeugs an die gewünschte Position. Die im Fahrzeug integrierte Robotersteuerung bietet aber noch weitere große Vorteile: Sie ist vollständig programmierbar. Routinebewegungen des Manipulators oder Laufwerkspositionen

können so als Automatikfahrt programmiert, abgespeichert und bei Bedarf vom Bediener per Knopfdruck abgerufen werden.







1.3 STEUERUNG

Die Steuerung des EOD-Roboters telemax EVO PLUS erfolgt wahlweise über ein 3m-Kabel, über Funk oder über ein optional erhältliches Lichtwellenleiterkabel. Das Funkmodul ist modular aufgebaut, so dass die Module innerhalb einer telemax-Flotte problemlos mit einem Handgriff getauscht werden können.

Im Funkbetrieb kommunizieren EOD-Roboter und Bedienstation über eine IP Mesh-Funkstrecke, die verschlüsselte Datensignale in beide Richtungen überträgt (Steuerung und Rückmeldung). Unter freien Sichtbedingungen lassen sich damit Reichweiten

von 1000 m erzielen. Aufgrund der leistungsstarken Funksender sind auch Einsätze in Gebäuden kein Problem.

Für besondere Einsatzsituationen kann der EOD-Roboter über ein Lichtwellenleiterkabel gesteuert werden. Das Kabel wird dann verwendet, wenn der Funkbetrieb unter allen Umständen vermieden werden muss. Während des Kabelbetriebes schalten sich alle Funkkomponenten aufgrund der Plug&Play-Technologie automatisch ab.

Sowohl im Funk- als auch im Kabelbetrieb übernehmen eingebaute Rechner Überwachungs- und Steuerungsfunktionen und entlasten so den Bediener bei standardisierten Abläufen und Kontrollfunktionen. Eine herausragende Eigenschaft der Steuerung ist die Programmierung wiederkehrender Bewegungsabläufe, so genannte Automatikfahrten. Diese Automatikfahrten werden per Knopfdruck ausgewählt und die gewünschte Endposition wird dann automatisch angefahren. Die Programmierung ist denkbar einfach gestaltet und kann vom Anwender jederzeit selbst vorgenommen werden.

Der EOD-Roboter telemax EVO PLUS besitzt einen eingebauten Kollisionsschutz, der dafür sorgt, dass alle Achsen des Manipulators, das Chassis und die Flipper untereinander gegen eine Kollision geschützt sind*.

1.4 LADEN

Das Laden der Akkumulatoren des EOD-Roboters erfolgt über ein Ladegerät, das über ein entsprechendes Kabel an den telemax EVO PLUS angeschlossen wird.

* Hierbei handelt es sich um einen Eigen-Kollisionsschutz. Dieser schützt das Fahrzeug nicht vor der Kollision mit seiner Umgebung.



1.5 KAMERAS UND SCHNITTSTELLEN

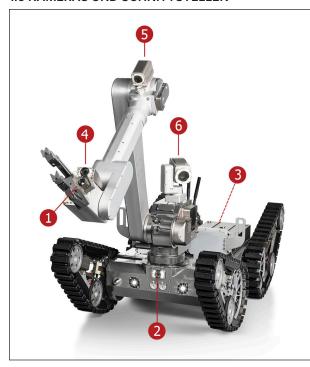


Abbildung: Kameras

1.5.1 KAMERAS

Im Standardlieferumfang des EOD-Roboters telemax EVO PLUS sind drei hochwertige Farbkameras enthalten:

- > Greiferkamera (1)
- > Fahrkamera vorn (2)
- > Fahrkamera hinten (3)

Zusätzlich zu den drei Standardkameras können binnen Sekunden weitere Kameras auf die standardmäßig verfügbaren Schnittstellen gesteckt werden. Die folgenden Aufsteckmodule sind erhältlich:

- > HD-SNZ-Kamera Tag/Nacht mit Anschluss TEI
- > Fixfokus-Kamera (4)
- > Zoomkamera (5)
- > SNZ-Kamera (6)
- > S/N-Wärmebildkamera
- > S/N-Infrarotkamera
- > 360°-Kamera

Der telemax EVO PLUS verfügt über eine Quad-View-Funktion, mit der sich Bilder von verschiedenen Kameras gleichzeitig darstellen lassen. Das erleichtert das Fahren in engen Räumen und das Bedienen des Manipulators immens.

1.5.2 SCHNITTSTELLEN

Der EOD-Roboter telemax EVO PLUS hat sieben Schnittstellen: Fünf Schnittstellen sind in den Manipulator integriert, zwei in das Chassis. An diese Schnittstellen können die verschiedensten Zubehörteile angebracht werden (vgl. Kapitel 6). Kundenspezifisches Zubehör kann ebenfalls an den Schnittstellen befestigt werden.



1.6 SONSTIGE WICHTIGE EIGENSCHAFTEN

1.6.1 EINGEBAUTE TESTFUNKTION (BIT)

Nachdem der Startknopf gedrückt wurde, führt das System zunächst einen Selbsttest durch. Hierbei werden wesentliche Funktionen der internen Kommunikation sowie Systemzustände selbstständig überprüft. Das Fahrzeug kann erst bedient werden, wenn alle sicherheitsrelevanten Tests erfolgreich abgeschlossen wurden. So wird verhindert, dass mit einem System gearbeitet wird, das nicht voll funktionsfähig ist.

1.6.2 RUTSCHKUPPLUNG

Die eingebauten Rutschkupplungen verhindern eine Überlastung und die mögliche Beschädigung einer mechanischen Baugruppe sowie eine mögliche Beschädigung der entsprechenden Motor-Getriebe-Einheit. Nach Auslösen einer Rutschkupplung, z.B. nach unbeabsichtigter Kollision mit einem Hindernis, wird die Position des Manipulators automatisch neu berechnet und das System ist unmittelbar wieder einsatzbereit.

1.6.3 STROMVERSORGUNG

Für längere Einsatzzeiten bietet Telerob zusätzlich zu den herkömmlichen Nickel-Metallhydrid-Batterien auch Lithium-Ionen-Batterien an. Die Lithium-Ionen-Batterien entsprechen den Vorgaben der IATA (UN 38.3).

Der telemax EVO PLUS kann mit bis zu vier Batterien bestückt werden. Wird der EOD-Roboter mit mehr als zwei Batterien betrieben, kann er entsprechend länger eingesetzt werden.

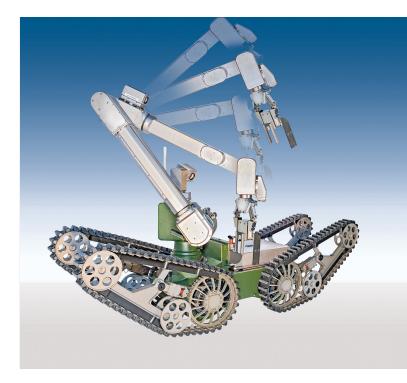


Abbildung: Werkzeugmagazin

1.6.4 AUTOMATISCHER WERKZEUGWECHSEL

Als einziges Fahrzeug seiner Klasse besitzt der telemax EVO zwei in das Chassis integrierte Werkzeugmagazine. Im Einsatz können so bis zu zwei zusätzliche Werkzeuge/Schusssysteme mitgeführt werden und der Bediener muss für den Werkzeugwechsel nicht zum Ausgangsort zurückkehren. Einmal mehr spart er dadurch Zeit und kann sich auf seine eigentliche Aufgabe konzentrieren. Die Entnahme der Zusatzwerkzeuge erfolgt automatisch per Knopfdruck durch den Manipulator.



DIE TELEMAX EVO-SERIE

2 EIGENSCHAFTEN EOD-ROBOTER TELEMAX / TELEMAX EVO

	telemax	telemax EVO
FUNKSYSTEM	Digital und analog RoboLAN IP Mesh	IP Mesh (Steuer,- Video- und Audiodaten, höhere Datenrate, vielfältige Möglichkeiten, z.B. Ein- satz von Repeatern)
MODULARES FUNKMODUL	×	✓
MULTITOUCH	×	✓
STEUERUNG	Kommunikations-Einheit und Bedienpult	Robo Command
SNZ-KAMERA IN HD-QUALITÄT	×	✓
OPTISCHER ZOOMBEREICH SNZ-KAMERA	18x	30x
VIDEOREKORDER	Extern	Integrierte Videoaufzeichnung
VIDEOANZEIGE	Bild-in-Bild	QuadView
2-WEGE-AUDIO-SYSTEM	Optional	Integriert
BELEUCHTUNG	LED	Weißlicht-LED und Infrarot-LED
SONNENBLENDE	Extern	In Bedieneinheit integriert
MEHRROBOTERBETRIEB	×	✓



3 TECHNISCHE DATEN 3.1 CHASSIS UND FAHRWERK

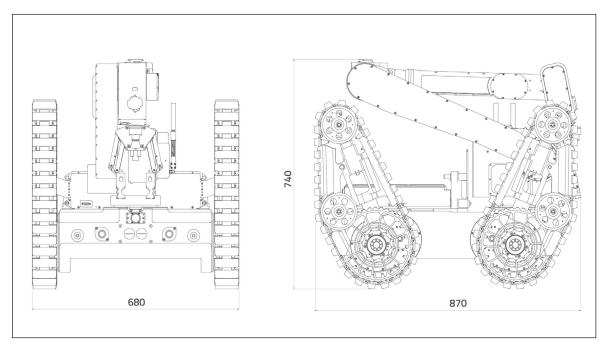


Abbildung: Verpackposition

LÄNGE	870 mm (Verpackposition)
BREITE	680 mm
НÖНЕ	740 mm (Verpackposition ohne Zubehör)
GEWICHT	113 kg (ohne Batterie, ohne Zubehör)
GESCHWINDIGKEIT	Max. 5 km/h
ANTRIEB	4-Kettensystem mit einzeln ansteuerbaren Laufwerksträgern (Flipper)
WENDEKREIS	1100 mm (theoretisch) (abhängig vom Untergrund)
STEIGFÄHIGKEIT	45° (abhängig vom Untergrund)
KLETTERFÄHIGKEIT	400 mm
GRABENBREITE	500 mm
WATTIEFE	240 - 560 mm (abhängig von Flipperposition)



UNIVERSALSCHNITTSTELLE	2
SCHUSSKANAL	1
ZULADUNG	70 kg (insgesamt)
SCHWENKBEREICH FLIPPER	-85° bis +80°
ENERGIEVERSORGUNG	NiMh-Batterie: 24 V, 15 Ah; 10 kg Li-Ion-Batterie: 26 V, 40 Ah; 8,6 kg
EINSATZDAUER	NiMh-Batterie (Mischbetrieb): ca. 2,5 h mit 2 Batterien; ca. 5 h mit 4 Batterien Li-Ion-Batterie (Mischbetrieb): ca. 3 h mit 1 Batterie; ca. 6 h mit 2 Batterien; ca. 12 h mit 4 Batterien

Technische Daten ±0,5% Toleranz

3.2 MANIPULATOR 3.2.1 REICHWEITE

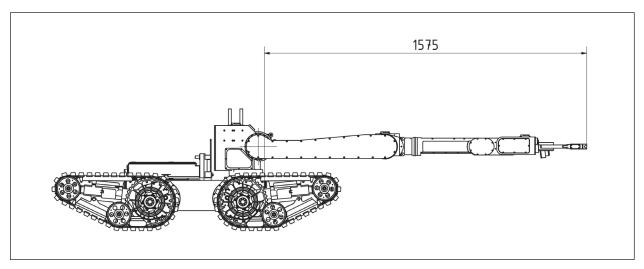
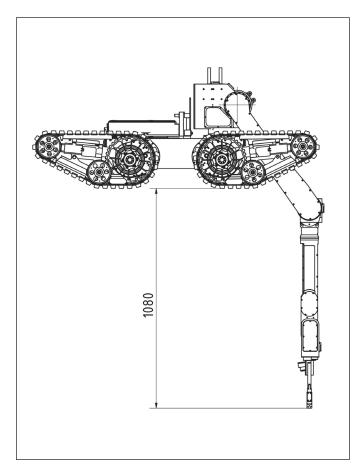
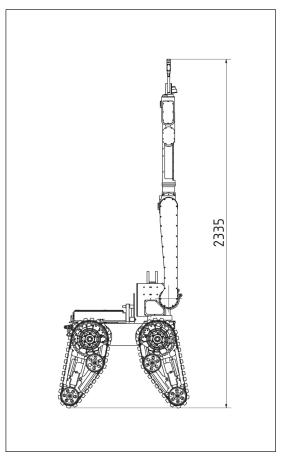


Abbildung: Reichweite







Abbildungen: Reichweite

REICHWEITE NACH OBEN	2335 mm
REICHWEITE NACH VORNE	1575 mm
REICHWEITE NACH UNTEN	1080 mm



3.2.2 BEWEGUNGSBEREICH

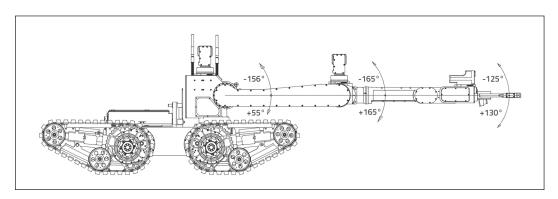


Abbildung: Bewegungsbereich Manipulator

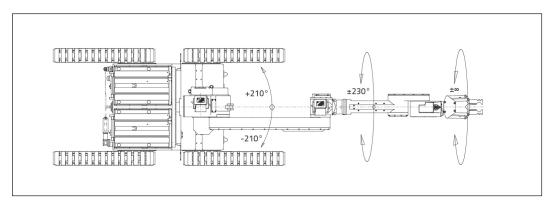


Abbildung: Bewegungsbereich Turm

ACHSEN	6 drehbare Achsen und Greifer
TURM DREHEN	±210°
OBERARM NEIGEN	-156° bis +55°
UNTERARM NEIGEN	± 165°
UNTERARM DREHEN	± 230°
HAND NEIGEN	-125° bis +130° (ohne Aufsteckkameras)
HAND DREHEN	Unendlich
GREIFERÖFFNUNG	200 mm
ZULADUNG IN GREIFER	15 kg



GREIFERSCHLIESSKRAFT	bis 300 N
UNIVERSALSCHNITTSTELLE	3
SCHNITTSTELLE	1 (Greifer – Schusskanal, Zubehör) 1 (Ellbogen – Schusskanal)
VORPROGRAMMIERBARE POSITIONEN	ja
RUTSCHKUPPLUNGEN	in allen Rotationsachsen (außer "Hand drehen")
TCP-GESCHWINDIGKEIT	bis 0,1 m/s

Technische Daten ±0,5% Toleranz

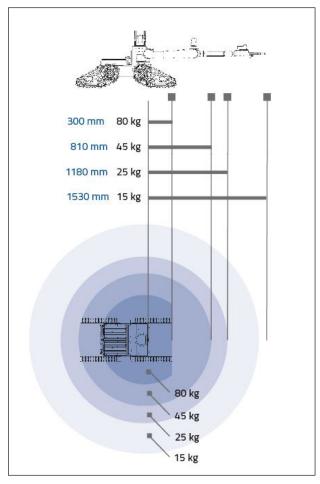


Abbildung: Lastdiagramm



3.3 KAMERAS

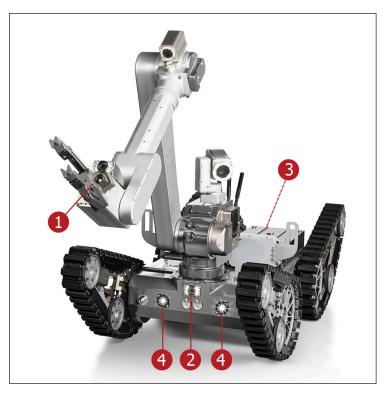


Abbildung: Kameras

Bis zu 8 Kameras möglich:

ANZAHL KAMERAS 3 Kameras im Standardlieferumfang enthalten

5 optionale Kameras

3.3.1 STANDARDKAMERAS

GREIFERKAMERA (1)	Farbe, Fixfokus, LED-Beleuchtung, stufenlos schaltbar
FAHRKAMERA VORNE (2)	Farbe, Fixfokus, LED-Beleuchtung, stufenlos schaltbar
FAHRKAMERA HINTEN (3)	Farbe, Fixfokus, LED-Beleuchtung, stufenlos schaltbar
FERNLICHT (4)	2 Stück (Power-LEDs, je 3 Watt)

TELEROB GESELLSCHAFT FÜR FERNHANTIERUNGSTECHNIK MBH



3.3.2 OPTIONALE KAMERAS

HD-SNZ-KAMERA TAG/NACHT MIT ANSCHLUSS TEI	Farbe, Autofokus, Zoom, Tag/Nacht, 0.01 lx (F1,6, AGC on, 1/30s), 30 x optischer Zoom, Full HD (1920 × 1080), Weitwinkel 63.7°, Tele 2,3°, Schwenk-/Neigekopf, 6 Weißlicht-LEDs, 6 Infrarot-LEDs (LEDs stufenlos schaltbar)
FIXFOKUS-KAMERA	Farbe, Fixfokus, LED-Beleuchtung, stufenlos schaltbar
ZOOMKAMERA	Farbe, Zoom, LED-Beleuchtung, stufenlos schaltbar
SNZ-KAMERA	Farbe, Zoom, LED-Beleuchtung, stufenlos schaltbar
S/N-WÄRMEBILDKAMERA	320 (H) x 256 (V), thermische Empfindlichkeit (NETD) < 50 mK at $f/1.0^{1}$
S/N-INFRAROTKAMERA	Farbe, Zoom, 10 Day & Night Zoom Lens, LED-Beleuchtung, stufenlos schaltbar
360°-KAMERA	Farbe, 30 x Zoom, LED-Beleuchtung, stufenlos schaltbar

3.4 UNIVERSAL-LADEGERÄT

LÄNGE	442 mm	
BREITE	240 mm	
НÖНЕ	280 mm	
GEWICHT	18 kg	
NETZSPANNUNGSEINGANG	100 - 240 VAC	

Technische Daten ±0,5% Toleranz

3.5 LADEGERÄT LIGHT

LÄNGE	350 mm	
BREITE	200 mm	
НÖНЕ	90 mm	
GEWICHT OHNE BATTERIEN	3,7 kg	
NETZSPANNUNGSEINGANG	85 - 264 VAC	

Technische Daten ±0,5% Toleranz



3.6 WEITERE DATEN

BTN-NUMMER	8479 5000
ENDVERBLEIBSERKLÄRUNG	Erforderlich

3.6.1 ELEKTRIK / ELEKTRONIK

EL EKTDOMACNETTCOLLE	EN 301 489-1
ELEKTROMAGNETISCHE	EN 61000-6-2
VERTRÄGLICHKEIT (EMV)	EN 01000 C 0
	EN 61000-6-3

3.6.2 FUNKVERBINDUNG

Das Netzwerk ist selbstkonfigurierend, d.h. es wird automatisch immer die beste Verbindung, z.B. über Repeater, gewählt. Der Frequenzbereich kann bei Bedarf softwareseitig eingeschränkt werden.

NETNODE IP MESH-FUNK		1,14 1,5 GHz
	FREQUENZBAND	2,0 2,5 GHz
		4,4 5,0 GHz
	BANDBREITE	6 MHz
	SENDELEISTUNG	1 W
MPU5 IP MESH-FUNK		1,35 1,39 GHz
	FREQUENZBAND	2,2 2,5 GHz
		4,43 5,0 GHz
	BANDBREITE	10 MHz
	SENDELEISTUNG	3 × 2 W (abhängig vom Funkmodul)

2.6.3 UMGEBUNGSBEDINGUNGEN BETRIEB

REINIGUNG	Reinigung und Dekontamination unter fließendem Wasser	
GERÄUSCHEMISSION	<70 dB(A)	
SCHUTZKLASSE	IP 67: Chassis IP 65: Manipulator	
TEMPERATURBEREICH	-20°C bis +60°C	



4 LIEFERUMFANG STANDARDFAHRZEUG 4.1 EOD-ROBOTER

- > Chassis mit Laufwerken
- > 6-Achsen-Manipulator inklusive drehbarem Turm
- > Programmierbarer Manipulator mit TCP-Steuerung
- Schutz der Manipulator- und Flipperachsen durch Rutschkupplung
- > Eingebauter Kollisionsschutz
- > Integriertes 2-Wege-Audio-Modul
- > Automatischer Werkzeugwechsel
- > Vorprogrammierte automatische Bewegungsabfolgen für die Flipper
- Vorprogrammierbare automatische Bewegungsabfolgen für den Manipulator (Flipperbewegung bei Bedarf inklusive)
- > Drei Farbkameras mit integrierter Beleuchtung
- > Fünf Schnittstellen am Manipulator, zwei am Chassis
- > Geschwindigkeit: max. 5 km/h
- > Farbe: Graualuminium (RAL 9007), weitere Farben auf Anfrage

4.2 SONSTIGES

- > Bordwerkzeugsatz
- > Zehn Kettenglieder mit Bolzen und Wechselwerkzeug
- Geräteordner mit Handbuch, Ersatzteilkatalog und Abnahmeprotokoll

5 OBLIGATORISCHES ZUBEHÖR 5.1 ROBO COMMAND

- > Kommunikations-Einheit mit Teleskopmast, Netzteil und Akku
- > Bedieneinheit
- > Funkkomponenten IP Mesh
- > Netzgerät mit Kabel
- > 3m-Kabel
- > Headset

5.2 DATEN- UND VIDEOÜBERTRAGUNG

Für ein funtionsfähiges System ist mindestens eine der folgenden Komponenten erforderlich:

- > NETNode IP Mesh-Funk
- > MPU5 IP Mesh-Funk
- > LWL-Kabeltrommel

5.3 ENERGIEVERSORGUNG

Für ein funktionsfähiges System werden mindestens zwei Batterien für den telemax EVO PLUS und ein Ladegerät benötigt. Die folgenden Komponenten sind erhältlich:

- > NiMh-Batterie: 24 V, 15 Ah
- > Li-Ion-Batterie: 26 V, 40 Ah
- > Universal-Ladegerät mit intelligentem Energiemanagement
- > Koffer für Universal-Ladegerät
- > Ladegerät light



6 OPTIONALES ZUBEHÖR

Folgende Zubehörteile sind für den EOD-Roboter telemax EVO PLUS optional erhältlich. Die entsprechenden Datenblätter erhalten Sie jederzeit auf Anfrage. Gerne unterstützen wir Sie auch bei individuellen Lösungen oder der Einbindung anderer Systeme.

Auf Wunsch liefern wir die Halter auch mit den entsprechenden Schusssystemen. Bitte beachten Sie, dass in diesem Fall besondere Vorschriften einzuhalten sind, die sich unter Umständen auf die Lieferzeiten auswirken.

6.1 SCHUSSSYSTEME GREIFER

- > Halter AQUASET
- > Halter ABL 3000L
- > Halter NEEDLE
- > Halter PROPARMS 12.5 RC
- > Halter PROPARMS 20 RC MKIII
- > Halter RE 12g Mini
- > Halter Rückstoßfreie Schusssysteme
- > Halter DemiMod

6.2 SCHUSSSYSTEME UNTERARM

- > BENELLI M4 Super 90
- > Halter PROPARMS 20 RC MKIII
- > Halter PROPARMS 29 RC
- > Halter Rückstoßfreie Schusssysteme
- > Halter PAN
- > Halter LANCE
- > Laserzielsystem

6.3 KAMERAS

- > HD-SNZ-Kamera Tag/Nacht mit Anschluss TEI
- > Fixfokus-Kamera
- > Zoomkamera
- > SNZ-Kamera
- > S/N-Wärmebildkamera
- > S/N-Infrarotkamera
- > Inspektionskamera
- > 360°-Kamera

6.4 ZUBEHÖR CBRNE

- > Sensorplattform mit TEI-Anschluss
- > Probenahmeplattform (inkl. Probenahmewerkzeuge)
- > Halter RadEye
- > Halter SVG 2
- > Halter XR 5000
- > Halter FirstDefender RMX
- > Halter ChemProX
- > Halter Pendar X10
- > Halter für Detektoren

6.5 ZUBEHÖR RÖNTGEN

- > Halter für Röntgensysteme
- > Röntgensystem VCSecurity
- > Röntgensystem NOVO
- > Befestigungssatz für Röntgensystem
- > Stütze | Halter für Röntgensysteme
- > Halter XR150
- > Röntgenquelle XR150



6.6 WEITERES ZUBEHÖR GREIFER

- Halter MULTIBLOCK mit mechanischen Werkzeugen
 - > Schlüsseleinsatz
 - > Reißhaken
 - > Fensterbrecher
 - > Gurtschneider
 - > Karabinerhaken
 - > Grabhaken
- > Drahtschneider | Stahlklinge
- > Drahtschneider | Keramikklinge

6.7 WEITERES ZUBEHÖR CHASSIS

- > LWL-Kabeltrommel
- > LWL-Kabeltrommel | motorisierter Aufwicklung
- > Auslöseeinheit
- > Repeater NETNode
- > Repeater MPU5
- > Repeaterplattform
- > HD-SNZ-Kamera für Repeater

6.8 ZUBEHÖR ANSCHLUSS UCI / UI

- > Laser-Entfernungsmesser
- > UCI-Erweiterung TEI



6.9 WEITERES ZUBEHÖR

- > T-mini Bedieneinheit
- > Korb
- > Transportcontainer
- > Ersatzteilpaket Elektronik
- > Ersatzteilpaket Mechanik

Technische Änderungen vorbehalten.